

## 4. 水素類似原子

### Hydrogen-like atom

#### 4-2 変数分離

##### Separation of variables

水素類似原子の波動関数は  $\psi(r, \theta, \varphi) = R(r) \Theta(\theta) \Phi(\varphi)$  と書け、以下の方程式を満たす。

$$\frac{1}{R(r)} \frac{d}{dr} \left[ r^2 \frac{\partial R(r)}{\partial r} \right] + \frac{2m_e r^2}{\hbar^2} \left( E + \frac{Ze^2}{4\pi\epsilon_0 r} \right) = l(l+1) \quad (4.2.1)$$

$$\frac{1}{\sin\theta} \frac{d}{d\theta} \left[ \sin\theta \frac{d\Theta(\theta)}{d\theta} \right] + \left[ l(l+1) - \frac{m^2}{\sin^2\theta} \right] \Theta(\theta) = 0 \quad (4.2.2)$$

$$\frac{d^2\Phi(\varphi)}{d\varphi^2} = -m^2 \Phi(\varphi) \quad (4.2.3)$$

#### 付録4-2 変数分離

波動関数を  $\psi(r, \theta, \varphi)$ , 固有値を  $E$  とする。シュレーディンガー Schrödinger 方程式

$$\hat{H}\psi = E\psi \quad \Leftrightarrow \quad (\hat{H} - E)\psi = 0$$

は,

$$\begin{aligned} & -\frac{\hbar^2}{2m_e} \left[ \frac{\partial^2}{\partial r^2} + \frac{2}{r} \frac{\partial}{\partial r} + \frac{1}{r^2 \sin\theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \left( \sin\theta \frac{\partial}{\partial \theta} \right) + \frac{1}{r^2 \sin^2\theta} \frac{\partial^2}{\partial \varphi^2} \right] \psi - \frac{Ze^2}{4\pi\epsilon_0 r} \psi = E\psi \\ \Leftrightarrow & \frac{\partial^2 \psi}{\partial r^2} + \frac{2}{r} \frac{\partial \psi}{\partial r} + \frac{1}{r^2 \sin\theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \left( \sin\theta \frac{\partial \psi}{\partial \theta} \right) + \frac{1}{r^2 \sin^2\theta} \frac{\partial^2 \psi}{\partial \varphi^2} + \frac{2m_e}{\hbar^2} \left( E + \frac{Ze^2}{4\pi\epsilon_0 r} \right) \psi = 0 \end{aligned}$$

と書ける。

波動関数が  $\psi(r, \theta, \varphi) = R(r) \Theta(\theta) \Phi(\varphi)$  と書けるすると,

$$\begin{aligned} & \Theta(\theta)\Phi(\varphi) \frac{\partial^2 R(r)}{\partial r^2} + \Theta(\theta)\Phi(\varphi) \frac{2}{r} \frac{\partial R(r)}{\partial r} + \frac{R(r)\Phi(\varphi)}{r^2 \sin\theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \left[ \sin\theta \frac{\partial \Theta(\theta)}{\partial \theta} \right] + \frac{R(r)\Theta(\theta)}{r^2 \sin^2\theta} \frac{\partial^2 \Phi(\varphi)}{\partial \varphi^2} \\ & + \frac{2m_e}{\hbar^2} \left( E + \frac{Ze^2}{4\pi\epsilon_0 r} \right) R(r)\Theta(\theta)\Phi(\varphi) = 0 \end{aligned}$$

となる。両辺を  $R(r)\Theta(\theta)\Phi(\varphi)$  でわり、 $r^2$  をかけると

$$\begin{aligned} & \frac{r^2}{R(r)} \frac{\partial^2 R(r)}{\partial r^2} + \frac{2r}{R(r)} \frac{\partial R(r)}{\partial r} - \frac{1}{\Theta(\theta)\sin\theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \left[ \sin\theta \frac{\partial \Theta(\theta)}{\partial \theta} \right] + \frac{1}{\Phi(\varphi)\sin^2\theta} \frac{\partial^2 \Phi(\varphi)}{\partial \varphi^2} \\ & + \frac{2m_e r^2}{\hbar^2} \left( E + \frac{Ze^2}{4\pi\epsilon_0 r} \right) = 0 \end{aligned}$$

さらに

$$\frac{1}{R(r)} \frac{\partial}{\partial r} \left[ r^2 \frac{\partial R(r)}{\partial r} \right] + \frac{2m_e r^2}{\hbar^2} \left( E + \frac{Ze^2}{4\pi\epsilon_0 r} \right) = -\frac{1}{\Theta(\theta)\sin\theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \left[ \sin\theta \frac{\partial \Theta(\theta)}{\partial \theta} \right] - \frac{1}{\Phi(\varphi)\sin^2\theta} \frac{\partial^2 \Phi(\varphi)}{\partial \varphi^2}$$

と書き直す。

この関係が任意の変数の値に対して成り立つようにするために、定数  $\lambda$  を導入し、

$$\begin{cases} \frac{1}{R(r)} \frac{d}{dr} \left[ r^2 \frac{\partial R(r)}{\partial r} \right] + \frac{2m_e r^2}{\hbar^2} \left( E + \frac{Ze^2}{4\pi\epsilon_0 r} \right) = \lambda \\ \frac{1}{\Theta(\theta) \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \left[ \sin \theta \frac{\partial \Theta(\theta)}{\partial \theta} \right] + \frac{1}{\Phi(\varphi) \sin^2 \theta} \frac{\partial^2 \Phi(\varphi)}{\partial \varphi^2} = -\lambda \end{cases}$$

とする。

二つ目の式の両辺に  $\sin^2 \theta$  をかけると、

$$\frac{\sin \theta}{\Theta(\theta)} \frac{\partial}{\partial \theta} \left[ \sin \theta \frac{\partial \Theta(\theta)}{\partial \theta} \right] + \frac{1}{\Phi(\varphi)} \frac{\partial^2 \Phi(\varphi)}{\partial \varphi^2} = -\lambda \sin^2 \theta$$

移項して

$$\frac{\sin \theta}{\Theta(\theta)} \frac{\partial}{\partial \theta} \left[ \sin \theta \frac{\partial \Theta(\theta)}{\partial \theta} \right] + \lambda \sin^2 \theta = -\frac{1}{\Phi(\varphi)} \frac{\partial^2 \Phi(\varphi)}{\partial \varphi^2}$$

となる。

この関係が任意の  $\theta, \varphi$  に対して成り立つためには、両辺が定数でなければならない。定数  $m$  を導入し、

$$\begin{cases} \frac{\sin \theta}{\Theta(\theta)} \frac{d}{d\theta} \left[ \sin \theta \frac{d\Theta(\theta)}{d\theta} \right] + \lambda \sin^2 \theta = m^2 \\ -\frac{1}{\Phi(\varphi)} \frac{d^2 \Phi(\varphi)}{d\varphi^2} = m^2 \end{cases}$$

とする。さらに  $\lambda = l(l+1)$  として、

$$\begin{cases} \frac{\sin \theta}{\Theta(\theta)} \frac{d}{d\theta} \left[ \sin \theta \frac{d\Theta(\theta)}{d\theta} \right] + l(l+1) \sin^2 \theta = m^2 \\ \frac{1}{\Phi(\varphi)} \frac{d^2 \Phi(\varphi)}{d\varphi^2} = -m^2 \end{cases}$$

変形すると

$$\begin{cases} \frac{1}{\sin \theta} \frac{d}{d\theta} \left[ \sin \theta \frac{d\Theta(\theta)}{d\theta} \right] + \left[ l(l+1) - \frac{m^2}{\sin^2 \theta} \right] \Theta(\theta) = 0 \\ \frac{d^2 \Phi(\varphi)}{d\varphi^2} = -m^2 \Phi(\varphi) \end{cases}$$

となる。

結局、解くべき方程式は、

$$\begin{cases} \frac{1}{R(r)} \frac{d}{dr} \left[ r^2 \frac{\partial R(r)}{\partial r} \right] + \frac{2m_e r^2}{\hbar^2} \left( E + \frac{Ze^2}{4\pi\epsilon_0 r} \right) = l(l+1) \\ \frac{1}{\sin \theta} \frac{d}{d\theta} \left[ \sin \theta \frac{d\Theta(\theta)}{d\theta} \right] + \left[ l(l+1) - \frac{m^2}{\sin^2 \theta} \right] \Theta(\theta) = 0 \\ \frac{d^2 \Phi(\varphi)}{d\varphi^2} = -m^2 \Phi(\varphi) \end{cases}$$

である。